

CHAPITRE 3

MÉTHODE DES TABLES ET DES CARTES POUR MINIMISER LES EXPRESSIONS BOOLÉENNES

*survol : On s'attaque à la minimisation des expressions logiques par les tables (= *map*) de Karnaugh ou K-Map.

$N < 6$ (2^N lignes de table de N entrées)

-méthodes graphiques (tables de Karnaugh) qui permettent de visualiser les termes qu'on peut associer ensemble.

$N \approx 16$ à 20

-réduction tabulaire selon l'algorithme "Quine-McCluskey" qui permet de combiner les "minterms" grâce au théorème de l'adjacence:
 $PQ + P\bar{Q} = P$

$N > 16$

-méthodes heuristiques, méthode espresso, algorithme EVE

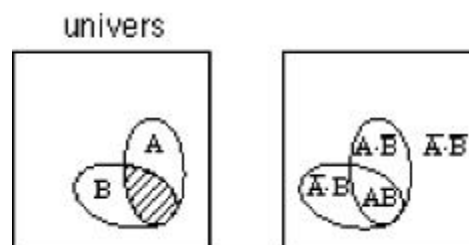
Ce chapitre fournit les outils nécessaires à la minimisation du hardware nécessaire pour réaliser une fonction logique donnée.

3.1 Diagrammes de VENN: cartes 2D qui illustrent graphiquement ET, OU, NON, XOR.

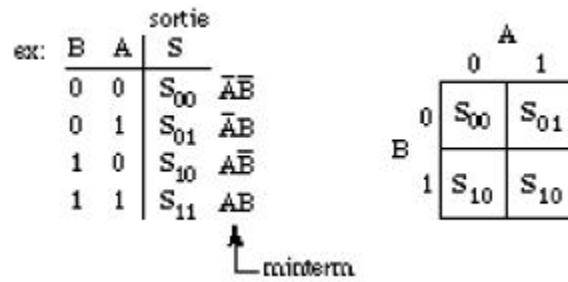
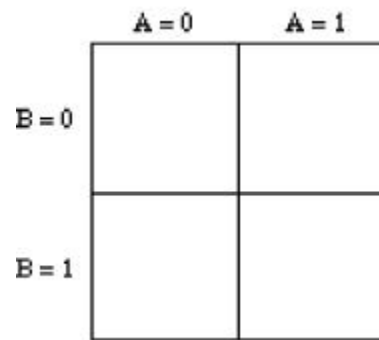
-Frontière extérieure: univers des valeurs d'entrées.

-Frontière intérieure: valeurs ou la variable x est vraie

Ex :



Ce dessin suggère une application directe des diagrammes de Venn aux tdv



Ex : Soit la Tdv suivante :

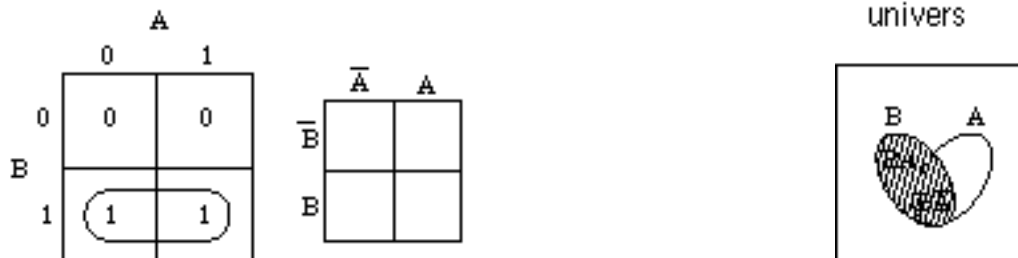
B	A	Sortie
0	0	0
0	1	0
1	0	1
1	1	1

Avec une solution SOP « sum of products » on a

$$\begin{aligned} \text{sortie} &= \bar{A}.B + A.B \\ &= B(A + \bar{A}) = B \end{aligned}$$

En redessinant, on voit directement que sortie=B

Solution graphique :



Ex : (avec 3 variables)

Réalisez un distributeur de bonbons charitable (min 15¢, le reste don de charité.....)

25	10	5	
C	B	A	(sortie)
0	0	0	0
1	0	1	0
2	0	1	0
3	0	1	0
4	1	0	1
5	1	0	1
6	1	1	1
7	1	1	1

On veut ici simplifier la solution SOP. À cette fin, on peut grouper les 1 qui ont des entrées en commun. C'est-à-dire le groupe qui recouvre au complet une variable.

Simplifions :

$$S = \bar{C}BA + C\bar{A}\bar{B} + C\bar{B}A + CBA\bar{A} + CBA$$

$$= C[\bar{A}\bar{B} + \bar{B}A + B\bar{A} + BA] + \bar{C}BA$$

$$= C\left[\bar{B}\left[\bar{A} + A\right] + B\left[\bar{A} + A\right]\right] + \bar{C}BA$$

$$= C\left[\bar{B} + B\right] + \bar{C}BA$$

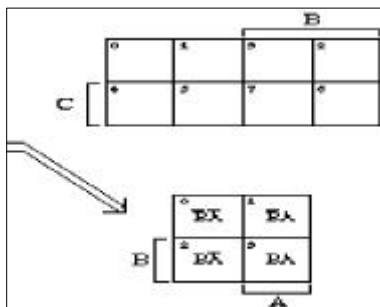
$$= C + \bar{C}AB = C + AB$$

$$X + \bar{X}Y = X + Y$$

adsorption

$$= C + BA$$

Disposition des variables



$C B A, C = MSB$
 $MSB = \text{Most significant Bit}$

$BA, B = MSB$

Le regroupement permet la simplification des SOP, par élimination :

$$\text{Ici: } SOP_3 + SOP_7 = \bar{C}BA + CBA = BA \left(\underbrace{\bar{C} + C}_1 \right) = AB$$

3.2 Table de Karnaugh et propriétés

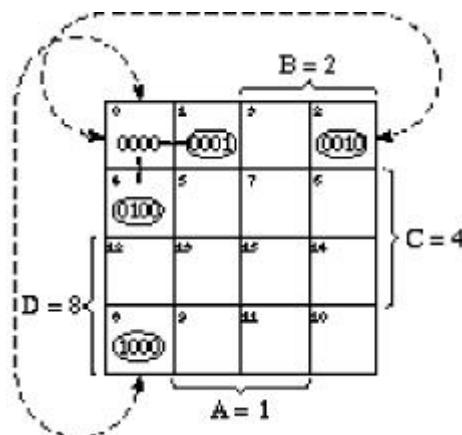
Exemples précédents illustrent les tables de Karnaugh (1953)

déf : rectangle contenant des cases, chaque case représente un minterm de la tdv correspondante (0 au 1)

Chaque case diffère par un terme des cases voisines.

(en X et en Y et aussi aux bordures (« warp-around ») de sorte que chaque case à 4 voisins).

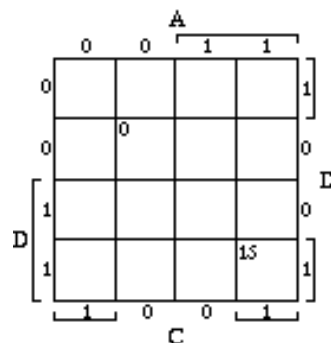
Avec 4 entrées:



On associe les 4 voisins du terme 0000

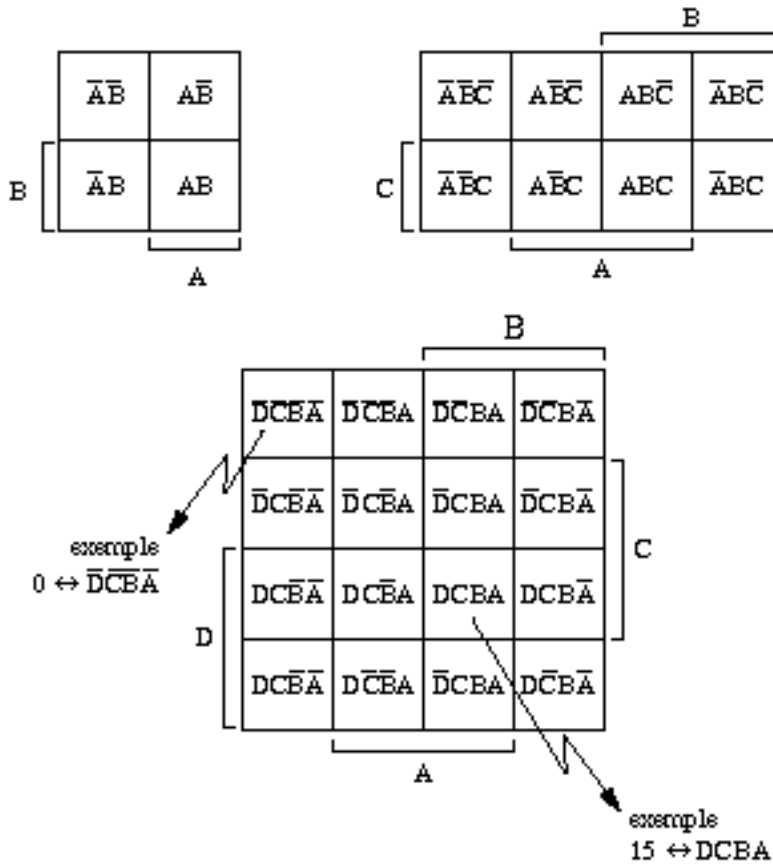
Il y a différentes façons de distribuer les variables dans les tables, par exemple les diagrammes de VEITCH.

Diagramme de VEITCH



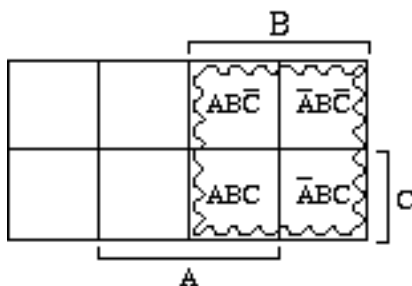
Cependant l'usage des tables-K est plus répandu, nous l'adopterons. Surtout qu'on peut étendre la notation à plus de 4 variables.

Signification des cases:



On peut réécrire et faire le lien avec les théorèmes de l'algèbre booléen.

Ex : Si on a les cases suivantes qui sont encerclées, qu'ont-elles en commun



On voit que B est commun à toutes ces cases

La sortie vaut :

$$\begin{aligned}
 S &= AB\bar{C} + \bar{A}B\bar{C} + ABC + \bar{A}BC \\
 &= B(A\bar{C} + \bar{A}\bar{C} + AC + \bar{A}C) \\
 &= B\left[\bar{A}(\underbrace{\bar{C} + C}) + A(\underbrace{C + \bar{C}})\right] = B\left[\underbrace{\bar{A} + A}\right] = B
 \end{aligned}$$

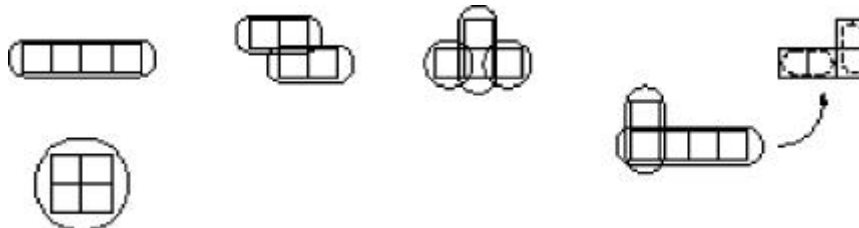
On voit que les théorèmes vus précédemment s'appliquent. B détermine la valeur de la sortie.

3.3 Simplification graphique

Quelles cases peut-on regrouper?

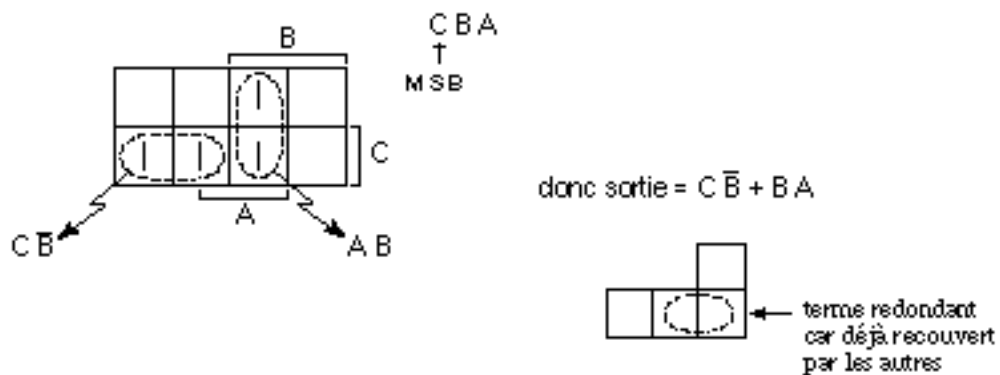
réponse: des groupes en forme de carré et de rectangles de $2, 4, \dots, 2^N$ cases. Ces groupes sont appelés sous-cubes.

Voici les groupes de 4 cases et la façon de les réunir :



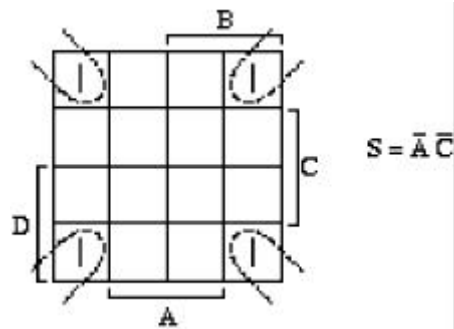
Les simplifications indiquées permettent une réduction en termes de 2 variables.

Ex :



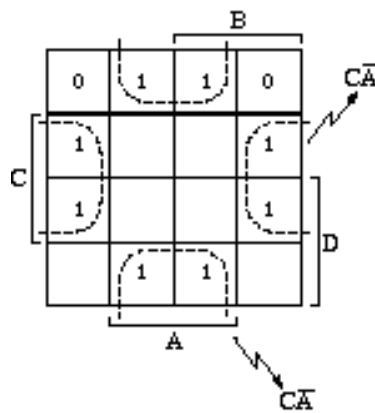
Cas des côtés

Les tables de Karnaugh ont la propriété de débordement sur les côtés: les cases des coins pourront ainsi se regrouper ensemble.



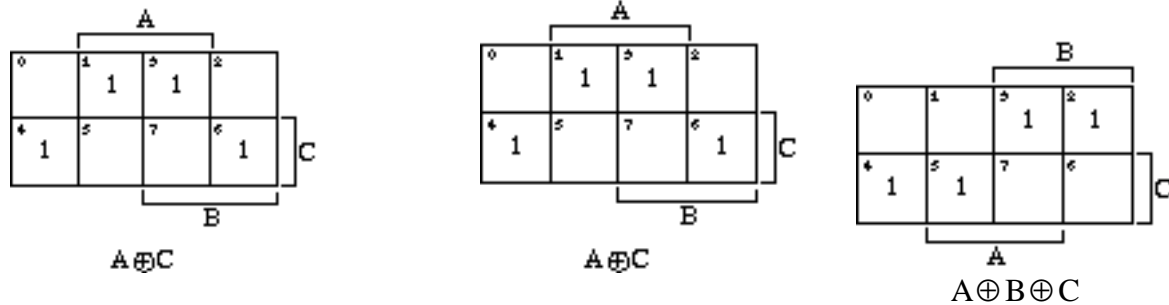
Les autres débordements possibles sont les côtés gauches et droit et supérieur/inférieur.

Exemple:



Tables de Karnaugh et fonctions OU-exclusif

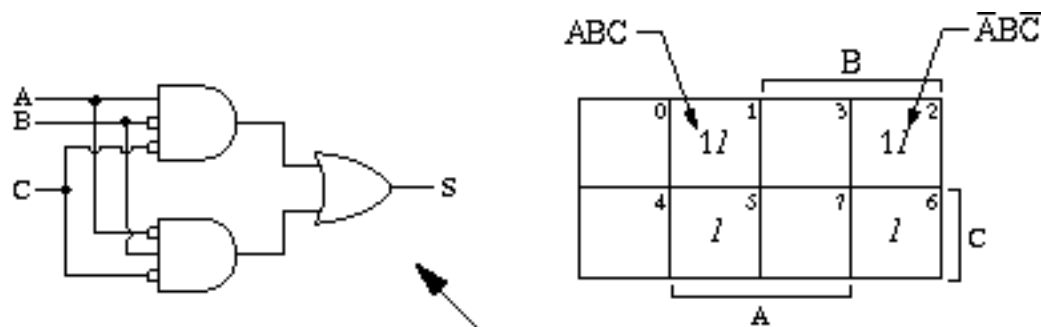
Étudions les représentations graphiques des portes X-OR :



	C	B	A	$A \oplus C$	$A \oplus B \oplus C$	$A \oplus B$
0-	0	0	0	0	0-0	0
1	0	0	1	1	1-1	1
2	0	1	0	0	1-2	1
3-	0	1	1	1	0-3	0
4	1	0	0	1	1-4	0
5	1	0	1	0	0-5	1
6-	1	1	0	1	0-6	1
7	1	1	1	0	1-7	0

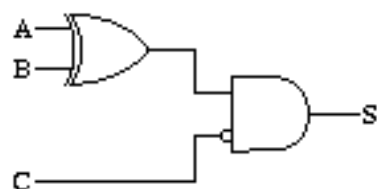
Pour le cas $A \oplus B \oplus C$:
 On voit que le patron graphique est en "zigzag"
 point intéressant
 puisqu'une solution "SOP" exigerait 4 termes.
 Donc à se rappeler!

Ex :



solution "SOP": $A\bar{B}\bar{C} + \bar{A}B\bar{C}$: 2 termes de 3 entrées

solution "XOR": en italique $A \oplus B$, mais C n'est pas présent donc on fait $(A \oplus B) \cdot C$



3.4 Solution en rassemblant les zéro

Si la table-K n'a que quelques zéros et beaucoup de 1, on peut rassembler les "0" plutôt que les "1" (approche POS).

Deux approches sont possibles:

- - couvrir la sortie inversée avec une expression SOP
- - générer un produit de somme POS, vus au chap. 2

Ex :

	B			
	1	1	1	1
	1	0	0	1
	1	0	0	1
D	1	1	1	1
	A			

$$\bar{S} = AC$$

$$\bar{\bar{S}} = \overline{AC} = \bar{A} + \bar{C}$$

donc $S = \bar{A} + \bar{C} \rightarrow$ ce qu'on aurait pu voir tout de suite (Maxterm)

c'est la 1ère solution.

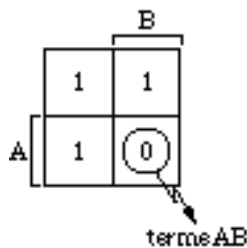
2ème solution on écrit directement $S = \bar{A} + \bar{C}$

Ex :

	B			
	0	1	1	0
	0	1	1	0
	A			

solution avec 0 $\bar{S} = \bar{A} \Rightarrow S = A$

solution avec 1 $S = A$



A	B	AB	$\bar{A} + \bar{B}$
0	0	0	1
0	1	0	1
1	0	0	1
1	1	1	0

1ère solution (POS avec 0)

$$\bar{S} = AB$$

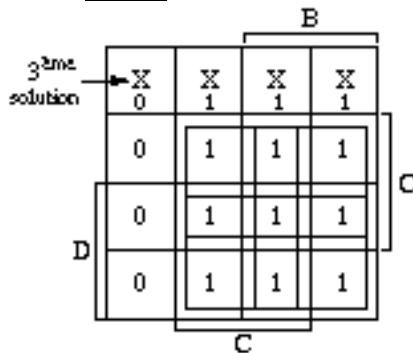
$$\bar{S} = \overline{AB}$$

$$S = \overline{AB} = \bar{A} + \bar{B}$$

3.5. les « sans importance » ou « don't care » dans les tables-K

Certaines tables ont des termes qui peuvent être soit "1" ou "0" dans la table K. Les termes "X" pris en groupes sont appelés "ensemble =dc" ou dc-set. On peut en tirer profit.

méthode: -mettre les x dans la table
-décider si x= 1 ou 0 pour solution la +simple. Peu importe la décision, dans la solution finale, les "x" auront une valeur soit 1 ou 0.



1ère sol. $\forall x = 0$ $S = AC + AD + BC + BD$

2è $\forall x = 1$ $S = B + A + \overline{CD}$

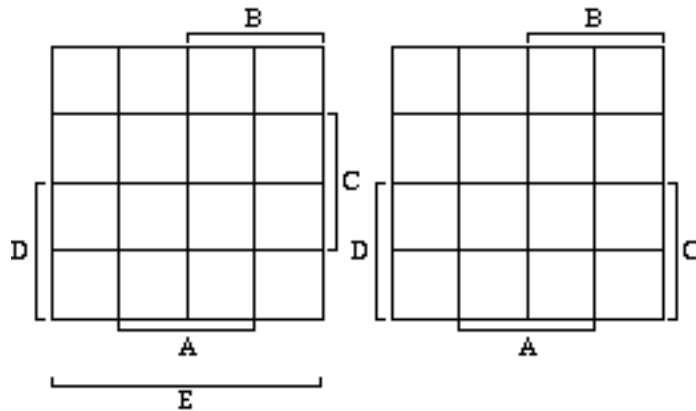
3è sol. $X = 1$ ou 0 $S = A + B$ ← meilleure approche

Donc règle générale : les valeurs des X sont attribuées de façons a former les + grandes sous-cubes possibles.

3.6 Tables de Karnaugh pour plus de 4 entrées

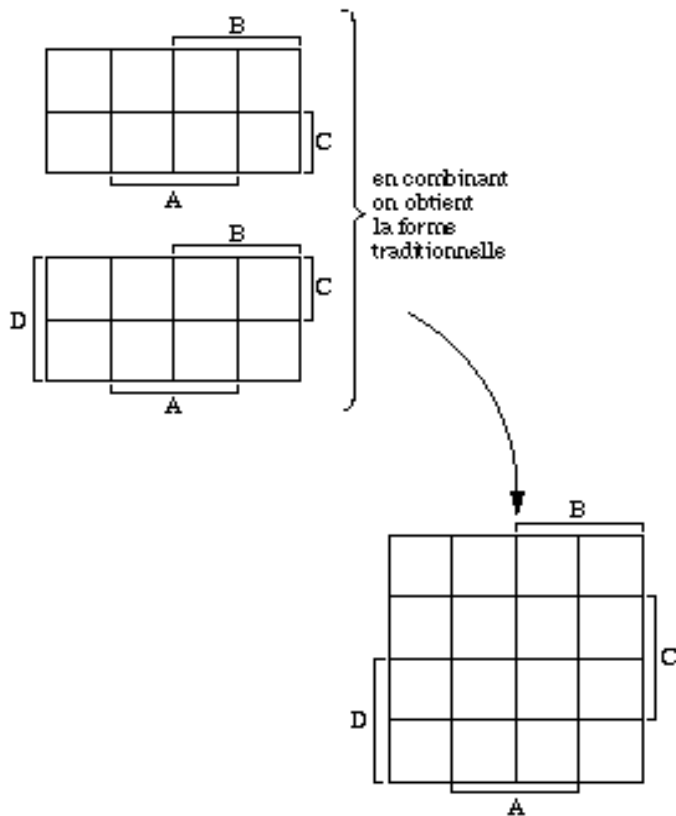
On peut étendre les tables de Karnaugh à plus de 4 variables.

Exemple :

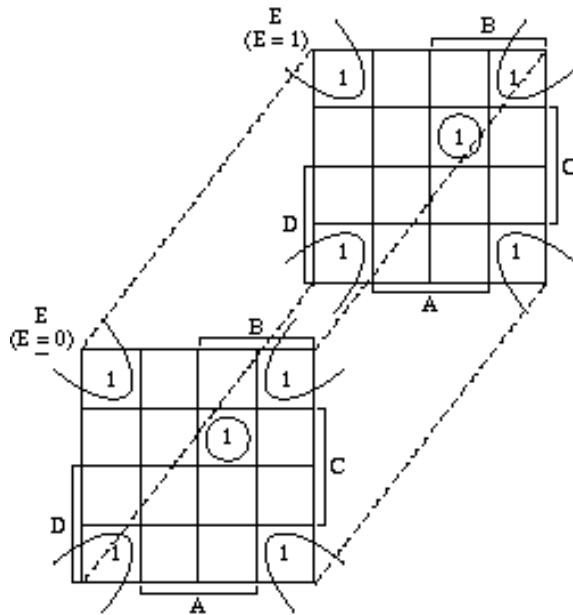


Ça découle directement de ce que E est soit 1 ou 0.

Exemple : table-K à 4 variables dessinées à partir de tables à 3 entrées.



Cas à 5 variables, on peut disposer les tables 2 à 2 pour une visualisation "3D":



Termes de côtés :

$$\bar{A}\bar{C}E + \bar{A}C\bar{E} = \bar{A}\bar{C}\left(\underbrace{E + \bar{E}}_1\right) = \bar{A}\bar{C}$$

Terme central :

$$ABC\bar{D}E + ABC\bar{D}\bar{E}$$

$$ABC\bar{D}\left(\underbrace{E + \bar{E}}_1\right) = ABC\bar{D}$$

La simplification se fait s'il y a superposition en E et en E complémenté
Les regroupements et simplifications sont toutefois moins évidents !

Et finalement : $S = \bar{A}\bar{C} + ABC\bar{D}$

3.7 Algorithme Quine -Mccluskey

Il existe des algorithmes plus ou moins sophistiqués pour la simplification des tables-K. Ces algos se prêtent bien à la programmation et sont employés dans des logiciels spécialisés :

Exemple : ABEL vu dans le cours GIF-17456

Ils sont basés sur les méthodes tabulaires.

3.8 Aléas

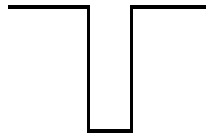
définition : mal fonctionnement des circuits combinatoires qui causent des erreurs transitoires (« glitches ») qui surviennent lorsqu'une entrée change.

On distingue :

Aléas statiques :

causés par les délais inégaux entre plusieurs voies de transmission à travers un circuit combinatoire ce qui provoque une transition simple et momentanée du

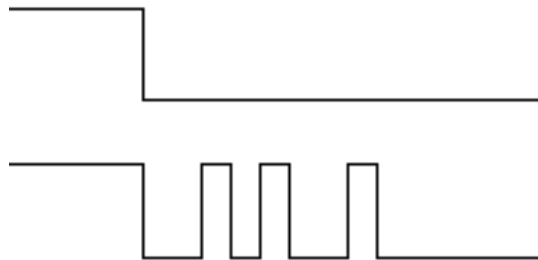
signal de sortie :



Aléas dynamiques :

transitions multiples, mais momentanées du signal de sortie à la suite du changement d'entrée. Le plus courant : contact mécanique qui rebondit.

(cf chapitre ultérieur)



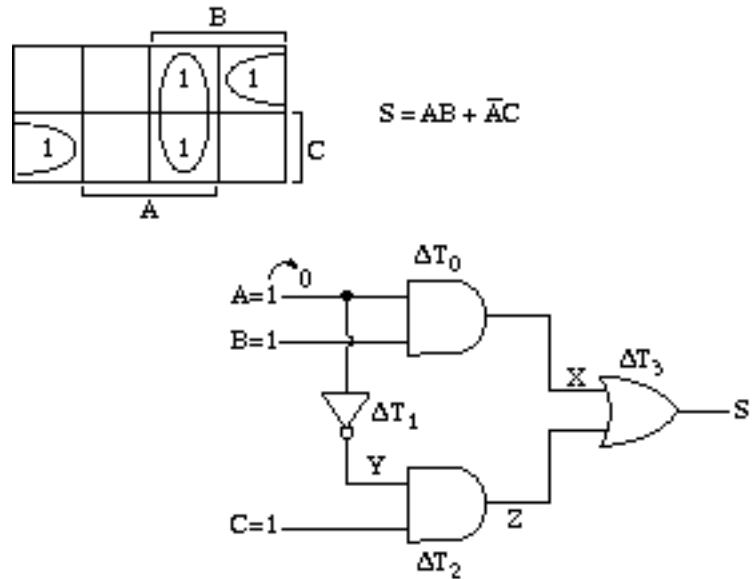
Aléas essentiels :

erreurs d'opération qui provoquent des transitions dans les états non-valides dans les systèmes séquentiels à synchrones.

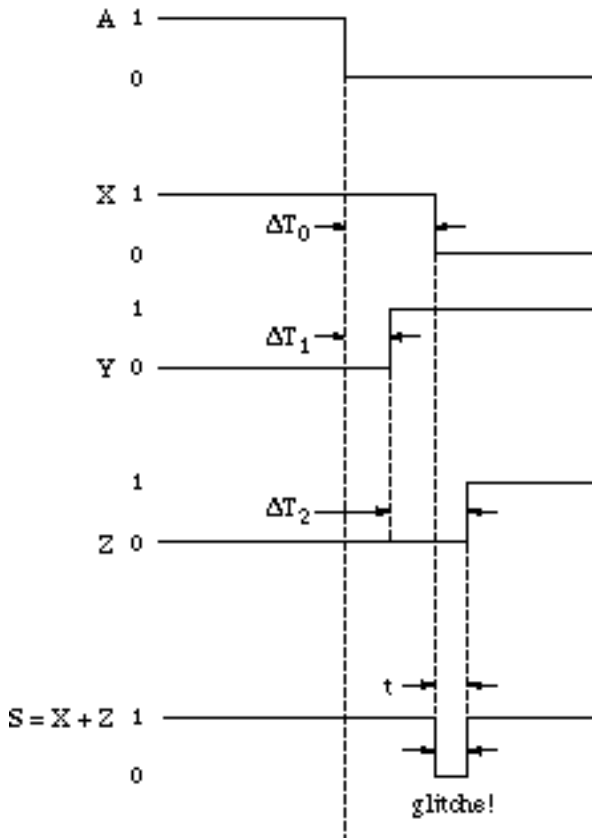
Aléas statiques:

Ils apparaissent dans une table K comme saut d'un groupement à l'autre lorsqu'on change une et seulement une variable. La transition est due aux différences de temps de propagation selon les voies de transmission.

Soit la tdv suivante :



Que se passe-t-il si $B=C=1$ et que A passe de « 1 » à « 0 ». On aura une transition :



$$t = (\Delta T_1 + \Delta T_2 + \Delta T_3) - (\Delta T_0 + \Delta T_3)$$

délai propagation par voie inférieure
délai propagation voie supérieure

si $\Delta T_0 = \Delta T_1 + \Delta T_2$
 pas d'aléas!
 [cas improbable]

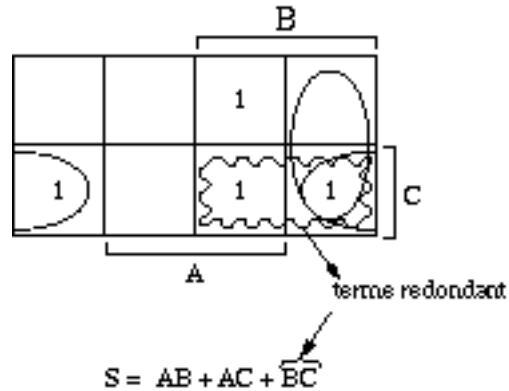
Correction des Aléas

Dans les circuits pour lesquels un régime transitoire peut provoquer un fonctionnement « erratique », il faut éliminer les risques d'aléas.

Règle 1 : amortir les interrupteurs

Règle 2 : ajouter des termes redondants qui lient les groupes séparés par une seule transition.

Exemple :



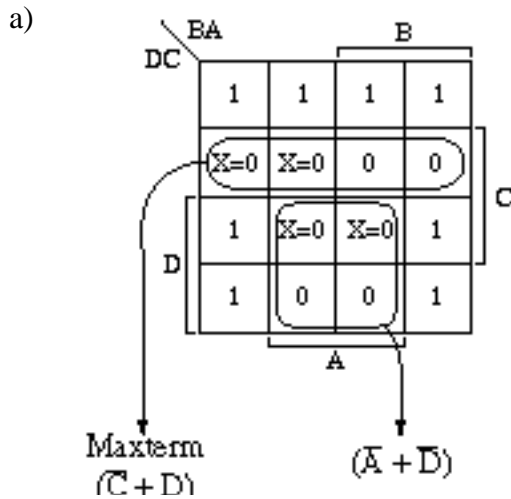
Revenons au cas précédent $B=C=1$ et A passe de 1 à 0.

Cette fois pas d'aléas puisque même lors de la transition le terme redondant BC reste à 1.

Aucun aléas !

Choix « sans importance »

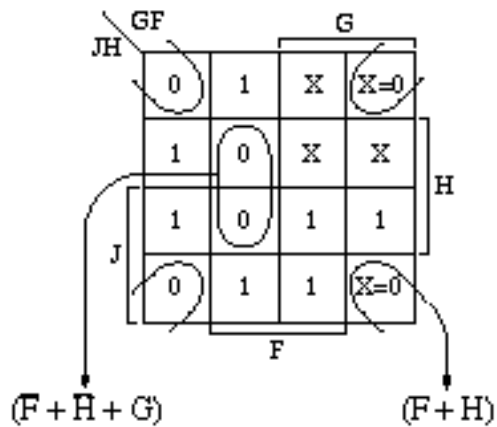
Déterminer l'expression POS pour sortie en rassemblant les zéros dans les 2 tables-K suivantes :



Solution : il faut avoir
Les + grands groupes donc
On met des x=0

$$\Rightarrow S = (\bar{C} + \bar{D})(\bar{A} + \bar{D})$$

b) $S = (F + H)(\bar{F} + \bar{H} + G)$



Rappel

