



ROBO-Kup

Équipe de Programmation

Stéphane Paré et Yves Mongeau
État d'avancement v1.0

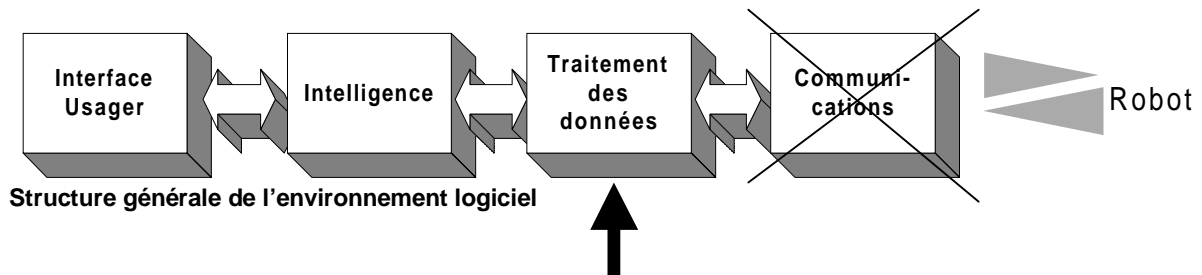
Ce document de veut un bref résumé du travail accompli jusqu'à présent. Pour plus d'informations sur nos objectifs et sur les structures que nous développerons veuillez consulter le document «Rapport de projet».

Environnement de programmation

Le langage de programmation choisi est le Visual Basic. Pourquoi? La raison est fort simple. Comme une grande partie de notre tâche consistera à créer un interface usager, il est donc naturel d'avoir un outil où il est facile de créer des éléments graphiques. Visual Basic nous permet de faire cela. De plus, il y a certaines bibliothèques contenues dans Visual Basic qui pourront être utilisées. Entre autre, celle permettant de gérer le port série.

L'utilisation de VB n'exclut pas l'utilisation de langages comme le C et C++. Ces derniers pourront nous permettre de programmer des tâches plus complexes qui sont difficilement réalisables à l'aide de VB. Les autres équipes pourront également nous fournir leurs modules dans ces langages.

Structure



En ce qui concerne la structure, la développement va bon train. Le module *Communications* est terminé. Cela nous donne donc la possibilité de communiquer de façon bidirectionnelle avec le robot. Nous avons également débuté la codification du module *Traitement des données* qui permettra entre autre l'implémentation du protocole de communication (cf. RFC-Communications.pdf) ainsi que l'exécution des commandes reçues du robot. Présentement ce module est en mesure de séparer le flot de données qui est reçu en messages distincts et d'extraire de ces messages les informations pertinentes. Nous prévoyons que d'ici la semaine de relâche nous serons en mesure d'interpréter certaines des commandes reçues du robot et d'envoyer des commandes au robot.

Pour ce qui est de l'intelligence et de l'interface usager peu de travail a été fait de ce côté. Nous avons quelques-unes des parties de l'interface usager, mais rien de définitif.